

EIIIRISプロジェクト研究計画書(2023年度)

系・センター名 機械工学系

氏 名 高山 弘太郎

□新規 ■継続

研究課題	先端的植物生体情報計測技術の開発		
研究目的	(EIIIRIS・VBLの研究テーマとの関連, および施設・設備使用目的を明らかに) 植物工場は、環境制御技術と自動化・機械化技術との融合により、高い生産効率を達成する大規模農作物生産システムとして確立されつつあり、さらなる収益性向上・安定生産を目的としたICTの高度化の流れは年々加速している。一方、植物工場の性能を最大限に発揮させるには「植物の生育に合わせた栽培管理」が必須となるが、この「植物生育の見極め」が人間の主観的判断に委ねられており、栽培管理の根拠とすべき生育状態の数値データが少ないことが、栽培管理の効率化の大きな障壁となっていた。このため、本研究では、植物生体情報の計測システムと解析アルゴリズムの開発を行い、植物診断サービスとして社会実装を推進し、植物工場における作物生産の効率化を行うことを目的とする。本研究開発を遂行するために、EIIIRISに所属する研究者と連携するとともに、VBLの研究室を活用した研究開発を行う必要がある。		
研究計画及び方法	(過去の経過, 研究準備状況等) 平成30年度に人工知能未来農業創造プロジェクト「AIを活用した栽培・労働管理の最適化技術の開発」(農林水産省が平成29年度から実施)が内閣府の官民研究開発投資拡大プログラム(PRISM)の対象施策となり、AIを活用した多角的植物生体情報の解析による植物診断精度の向上と栽培・労働管理の効率化を加速させるための技術開発の一環として、EIIIRISのセンシング技術の活用を検討した。平成31年度(令和元年度:2019年度)は、匂いセンサおよびイオンイメージングセンサの活用に関する検討を進めた。また、令和2年度は、イノベーション創出強化研究推進事業の支援を受け、イチゴ培地レス栽培技術確立に向けた高精度生体情報計測技術の開発にも着手し、その成果として、令和3年度にAI技術を活用したイチゴの生育調査アプリの無償公開をプレスリリースした。		
	(今後の研究計画及び方法, 利用希望設備など, EIIIRIS教員と打合せている場合はその状況) 農林水産省の人工知能未来農業創造プロジェクト「AIを活用した栽培・労働管理の最適化技術の開発」(2022年3月に終了)で開発したAIを活用した多角的植物生体情報の解析による植物診断技術を基盤として、環境省令和4年度地域共創・セクター横断型カーボンニュートラル技術開発・実証事業発に採択され、当該プロジェクトにおいて、植物生体情報に基づいた環境制御が可能なパイプハウスの研究開発を実施する。さらに、OPERAで開発されるマルチモーダルセンサの農業利用技術を融合することで、新たな農業センシングを提案する。このための技術開発の拠点として、VBLの研究室を使用するとともに、本プロジェクト研究から派生する先駆的植物診断技術の農業生産現場への実装に関する研究開発を実施する。		
EIIIRIS・VBL内で研究プロジェクトを行う理由	本研究開発は、EIIIRISで創出される革新的センサを活用した農業生産技術の開発を行う。そのため、研究開発をEIIIRIS・VBL内で行うことで、効率的な研究推進が可能となる。		
研究組織	研究者氏名	所属・職名	役割分担
	(研究代表者は氏名の後ろに◎を付す) 高山 弘太郎◎	機械工学系・教授	植物生体情報計測のためのセンサシステムおよび計測アルゴリズムの開発
	戸田 清太郎	機械工学系・助教	画像解析による高精度植物生体情報計測技術の開発
	東海林 孝幸	建築・都市システム学系・講師	植物生体情報計測のための環境制御技術の開発
研究期間:	2022年 4月 ~ 2025年 3月(原則として3年間)		
(研究期間の始期は、研究を開始した年を記入する。終期は原則として、開始した年から3年後を記入する。)			